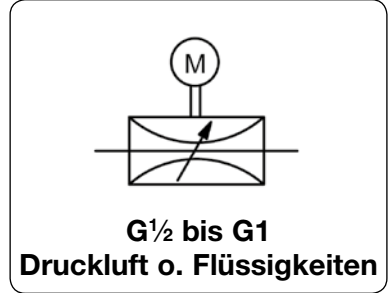


Beschreibung	Motorgesteuerter Volumenstromregler mit geringer Leistungsaufnahme und unempfindlich gegen Verschmutzung. Der Volumenstrom wird durch gegenseitiges Verdrehen von zwei verschleißfreien Steuerscheiben aus Oxid-Keramik gedrosselt. Die Drosselung erfolgt mit tropfndichtem Nullabschluss, der jedoch nicht gasdicht ist.	
Medium	Druckluft, Vakuum oder Flüssigkeiten bis max. Viskosität 40 mm ² /s	Hysterese ± 4%
Antrieb	Gleichstrom-, Synchron- oder Schrittmotor mit 24 V DC bzw. AC ± 10% Restwelligkeit	Alle Motoren erfüllen die Normen EN 50.081-1 und EN 50.082-2 sowie die Richtlinien 89/336/EWG.
Rückmeldepoti	integriert am Motor 15 und 24 für den Servoverstärker. Widerstand 1 kΩ ± 20%.	
Stellungsregler	Der Stellwinkel des Potentiometers wird nur teilweise genutzt. Hilfsspannung 12 V, max. Stromaufnahme 10 mA	
Schrittmotor	integriert an dem Motor 50 und 51, mit einstellbarem Sollwerteingang 0-10 V, 0-20 mA und 4-20 mA	Impedanz: 200 kΩ bei Spannungssignal, 500 Ω bei Stromsignal
Temperaturbereich	bipolare Ansteuerung über Treiber z.B. SAA1042A von Motorola.	2028 Schritte für 90° Stellwinkel
Werkstoffe	Bei 24 V DC ± 5% und 44 Ω Vorwiderstand: pro Phase 9 Ω und 12 mH, 200 Hz Nennschritzfrequenz	
	Gehäuse: Messing	Schutzart IP54
	Elastomere: NBR, wahlweise FKM oder EPDM	Steuerscheiben: Oxid-Keramik



Abmessungen	Nennweite	K _v -Wert	Volumenstrom	P ₁ max.	Anschlussgewinde	Bestellnummer
A B C	DN	(m ³ /h)	Wasser Luft	bar	G	
mm mm mm			l/min*1 l/min*1			

Volumenstromregler					Gleichstrommotor Typ 15, mit Poti, 120 Ncm, 24 V DC, Stellzeit 10-14 s*2			P8	
55	147	13	15	1,1	0...20	0...1000	10	G ^{1/2}	P822-15
55	147	13	20	3,4	0...60	0...3000	6	G ^{1/2}	P82A-15
95	164	24	20	4,4	0...70	0...3500	6*3	G ^{3/4}	P823-15
95	164	24	20	4,4	0...70	0...3500	6*3	G1	P824-15

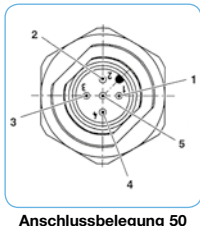
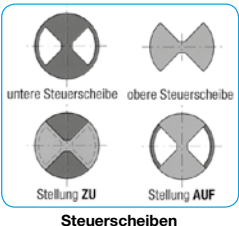
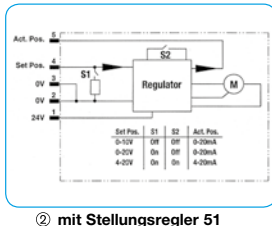
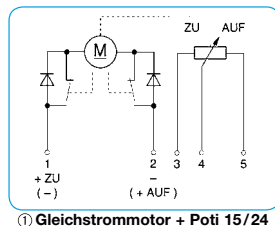
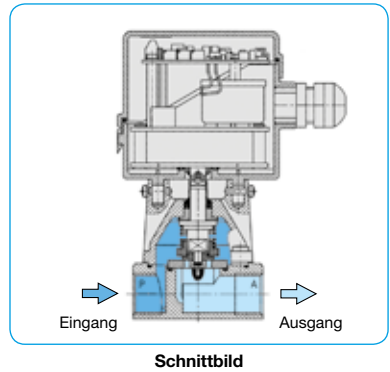


Wahlweise Ausführung, es ist der entsprechende Buchstabe hinzuzufügen

Patronen-Einbau statt Gewinde für DN15 P825-..

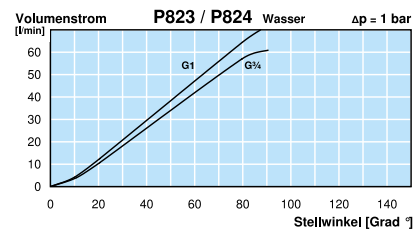
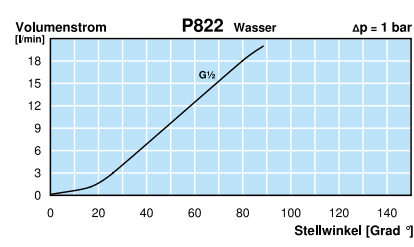
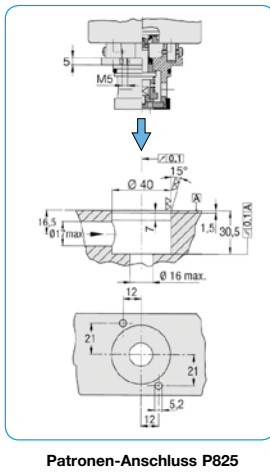
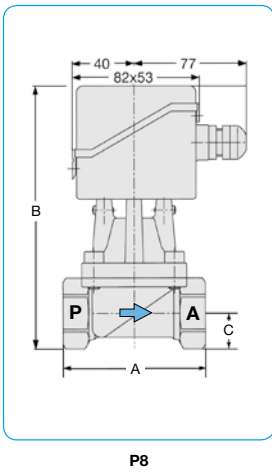
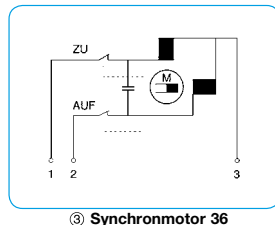
Beschreibung	Bild-Nr.	Watt	Δp max./Drehmoment	Stellzeit*2	
DC-Motor + Poti, 120 Ncm	①	1,5 W	6 bar/120 Ncm	10-14 s	P82.-15
DC-Motor + Poti, 200 Ncm	①	2,0 W	10 bar/200 Ncm	13 s	P82.-24
DC-Motor + Stellungsregler	②	3,3 W	16 bar/120 Ncm f. G ^{1/2}	5 s	P82.-50
DC-Motor + Stellungsregler	②	3,3 W	6 bar/120 Ncm f. G ^{3/4} , G1	5 s	P82.-50
DC-Motor + Stellungsregler	②	3,8 W	.. bar/ ... Ncm f. G ^{3/4} , G1	.. s	P82.-51
AC-Motor 50 Hz	③	3,0 W	6 bar/120 Ncm	10 s	P82.-36
Schrittmotor	④	5,0 W	6 bar/120 Ncm	10 s	P82.-38
FKM- Elastomere					P82.-.. V
EPDM-Elastomere					P82.-.. E
öl- und fettfrei					P82.-.. L
Gehäuse vernickelt					P82.-.. X25

speziell gereinigt, für Sauerstoff geeignet



PIN	Beschreibung
Pin 1	Versorgungsspannung 24 Volt
Pin 2	Versorgungsspannung 0 Volt
Pin 3	Bezugspotential für Sollwerteingang und Stellungsrückmeldeausgang
Pin 4	Sollwerteingang 0 - 10 V / 0 (4) - 20 mA
Pin 5	Stellungsrückmeldeausgang 0 (4) - 20 mA

Anschlussplan



*1 bei 6 bar Eingangsdruck und Δp= 1 bar *2 abhängig vom Eingangsdruck *3 10 bar bei Motor mit 200 Ncm